

使用上注意事項

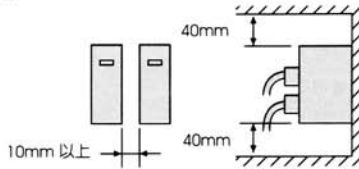
搬運・安裝

- 請勿對馬達編碼器施加衝擊。
安裝PULLY，COUPLING時請勿對軸側用鐵槌敲擊，以免衝擊到編碼器造成故障。
附鍵槽時其前端有螺絲孔，在安裝PULLY，COUPLING時可善加利用，拔除時請用專用拔除器拔除。



設置

- 請盡量避免使用在油水塵埃飄浮的環境。
若使用在上述的環境中時，請將驅動器安裝在較密閉的電控盤內。
馬達則請使用護蓋等對策改善。
- 驅動器請與牆壁垂直安裝。
- 驅動器在電控盤內有數台並列安裝時，驅動器間隙請在10mm以上，上下安裝間隙請在40mm以上，當安裝數台時請留100mm的空間或設置風扇。
- 馬達可水平上、下等方式裝配軸心方向朝上安裝時，請注意防範齒輪箱的油侵入，使用者需注意並有防範對策、減速機安裝之方向限制，請參閱操作說明書。
- 通電中及電源切斷後短時間中，伺服馬達會處於高溫狀態，請勿用手碰觸，易引起燙傷。
- 如高頻度的使用再生電阻，將導致溫度上升至100°C以上的高溫，因此易燃物，受熱變形物品，勿放置於周遭，且電線本體亦請注意不要碰觸到再生電阻本體。



配線

- 請注意勿將商用電源誤接至驅動器的(U.V.W)輸出端子，接錯將立即損壞驅動器，開電前請小心再檢查，該配線是否正確。
- 馬達(U.V.W)輸入端子如配接商用電源，將會導致損壞，請將馬達的(U.V.W)與驅動器的輸出端子(U.V.W)相連接。
- 馬達的輸入端子(U.V.W)需和驅動器的輸出端子(U.V.W)的相序相同的配接一起，如相序不一致馬達無法正常運轉。
- 位置控制的場合，行程極限終點(LSP.LSN)需與共通端子(SG)相連接，如不短接，則馬達無法起動運轉。

初期特定

- 安裝設定前，請確認伺服驅動器和馬達的型名是否正確無誤。
- 控制模式、位置、速度、轉矩，MR-J2S-A型由參數NO.0選擇MR-J2S-B型在指令單元上作選擇，初期值均設定為位置模式，如需速度模式，請變更參數設定值。
- 選擇再生電阻時請由參數NO.0，(MR-J2S-A型)、參數NO.2(MR-J2S-B型)作變更。
再生電阻初始值內部均定義為無配置狀態，如不修正，將無法提昇再生能力。

運轉

- 驅動器一次側如配置有電磁接觸器(MC)時，請注意不能有起動，停止頻度過高現象。
頻度過高，將使驅動器損壞。
- 驅動器發生異常時，保護電路動作，接著停止輸出，馬達成無動力、旋轉狀態，如需馬達急停時，請再詳加設計，動態制動無動作之驅動器亦可對應。
- 使用配附電磁制動器馬達時，請勿在伺服ON時起動電磁制動器，因為會造成伺服過度負載，制動器使用壽命縮短等不良狀況。制動器必需在伺服OFF時才可使用。

選定時注意事項

- 馬達的容量在選定上，馬達的額定轉矩需大於連續實效轉矩。
- 考慮停止整定時間
規劃定位完了所需時間
製定指令部的運轉圖形。
- 使用時，負載慣量儘可能為推薦負載慣性比以下使用，如超過此範圍無法將性能表現得很好。

